

≡ 05

## Movimentando os motores para trás

Durante a aula, escrevemos o código para movimentar os motores no sentido frente e direita. Pensando nisso, basta invertermos a lógica para produzir os demais códigos... No caso da movimentação para trás, a função correta é:

Selezione uma alternativa

**A**

```
def move_tras():
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.HIGH)
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.HIGH)
    time.sleep(0.4)
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.LOW)
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.LOW)
```

**B**

```
def move_tras():
    GPIO.output(F_DIREITA,GPIO.HIGH)
    GPIO.output(F_ESQUERDA,GPIO.HIGH)
    time.sleep(0.4)
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.LOW)
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.LOW)
```

**C**

```
def move_tras():
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.HIGH)
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.HIGH)
    time.sleep(0.4)
    GPIO.output(F_DIREITA,GPIO.LOW)
    GPIO.output(F_ESQUERDA,GPIO.LOW)
```

**D**

```
def move_tras():
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.HIGH)
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.HIGH)
    time.sleep(0.4)
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.HIGH)
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.HIGH)
```