

Movimentando os motores para trás

Durante a aula, escrevemos o código para movimentar os motores no sentido frente e direita. Pensando nisso, basta invertermos a lógica para produzir os demais códigos... No caso da movimentação para trás, a função correta é:

Selecione uma alternativa

A

```
def move_tras():  
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.HIGH)  
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.HIGH)  
    time.sleep(0.4)  
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.LOW)  
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.LOW)
```

B

```
def move_tras():  
    GPIO.output(F_DIREITA,GPIO.HIGH)  
    GPIO.output(F_ESQUERDA,GPIO.HIGH)  
    time.sleep(0.4)  
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.LOW)  
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.LOW)
```

C

```
def move_tras():  
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.HIGH)  
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.HIGH)  
    time.sleep(0.4)  
    GPIO.output(F_DIREITA,GPIO.LOW)  
    GPIO.output(F_ESQUERDA,GPIO.LOW)
```

D

```
def move_tras():  
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.HIGH)  
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.HIGH)  
    time.sleep(0.4)  
    GPIO.output(T_DIREITA,GPIO.HIGH)  
    GPIO.output(T_ESQUERDA,GPIO.HIGH)
```