

## Limitando o movimento de um servo motor

Para um funcionamento mais preciso do joystick, é interessante ajustarmos o intervalo de saída (função `map()`) conforme a nossa necessidade. Por exemplo: como deveria ser escrito o código para limitar o movimento de um servo motor entre os ângulos 45 e 90 graus?

*Selecione uma alternativa*

**A**     `pos = map (pos, 0, 255, 45, 90);`

**B**     `pos = map (pos, 0, 1023, 45, 90);`

**C**     `pos = map (pos, 45, 90, 0, 1023);`

**D**     `pos = map (pos, 45, 90, 45, 90);`