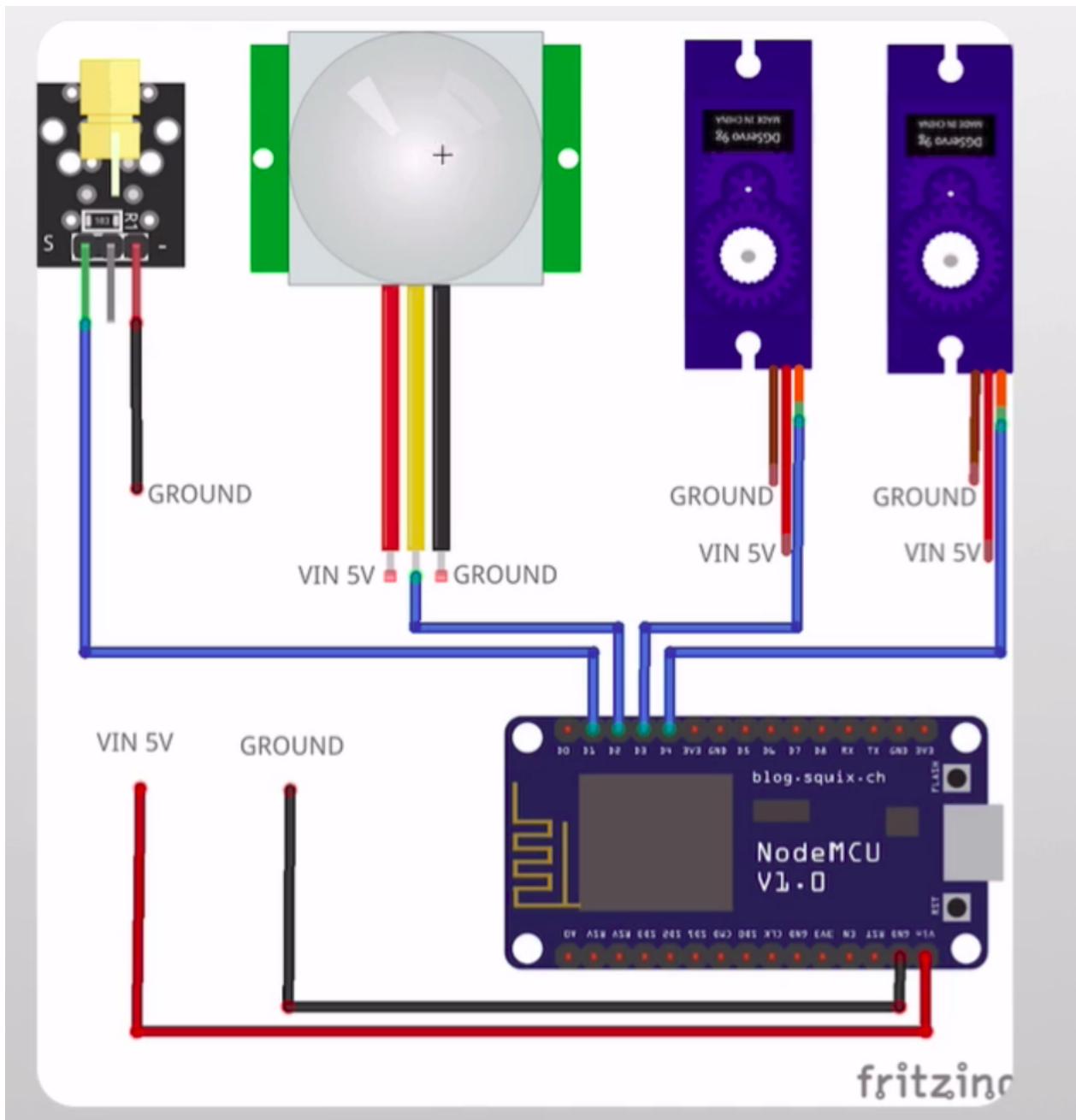


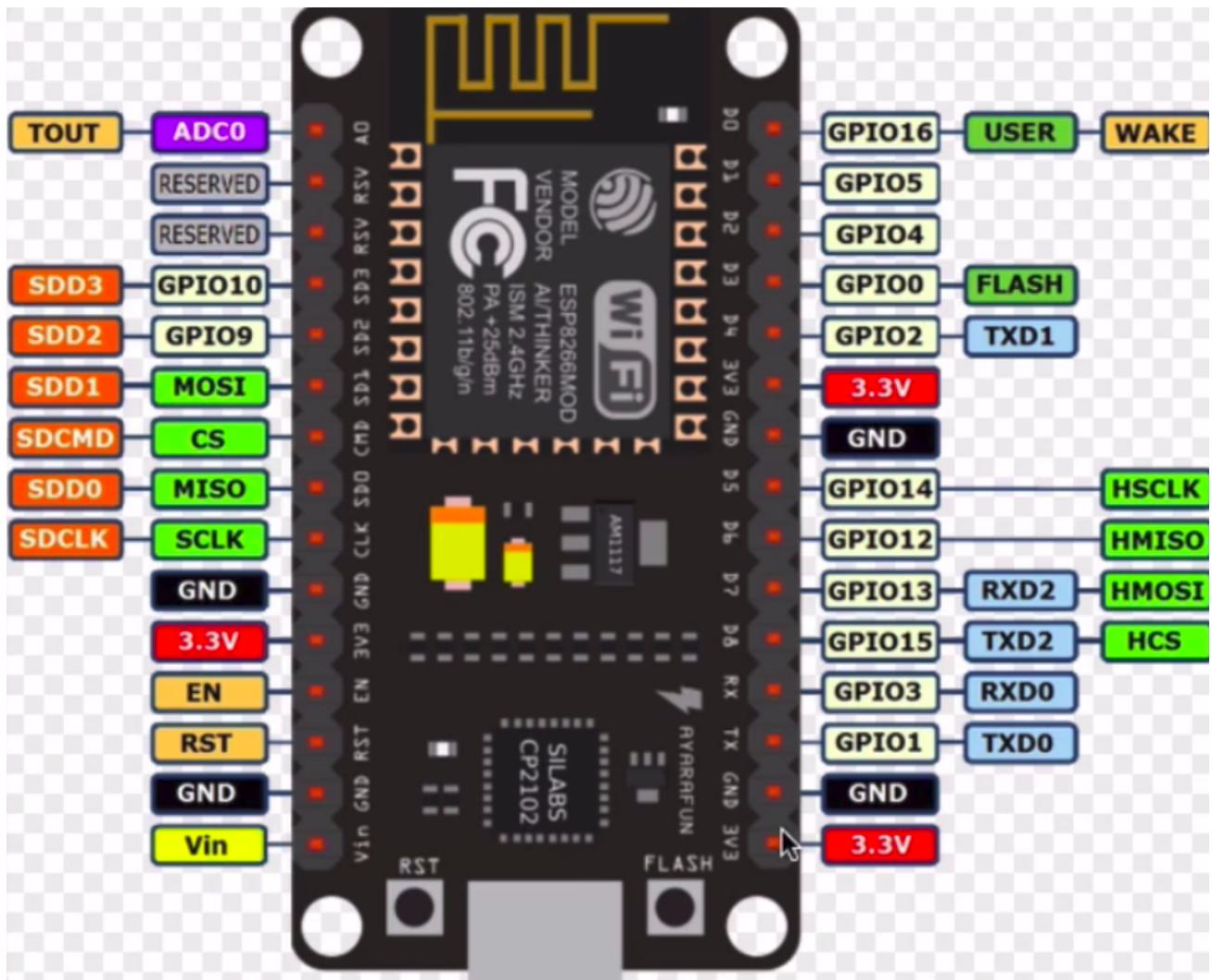
01

Transcrição

Vamos iniciar nosso *setup*. Se olharmos novamente o diagrama, veremos que temos quatro componentes conectados ao NodeMcu:

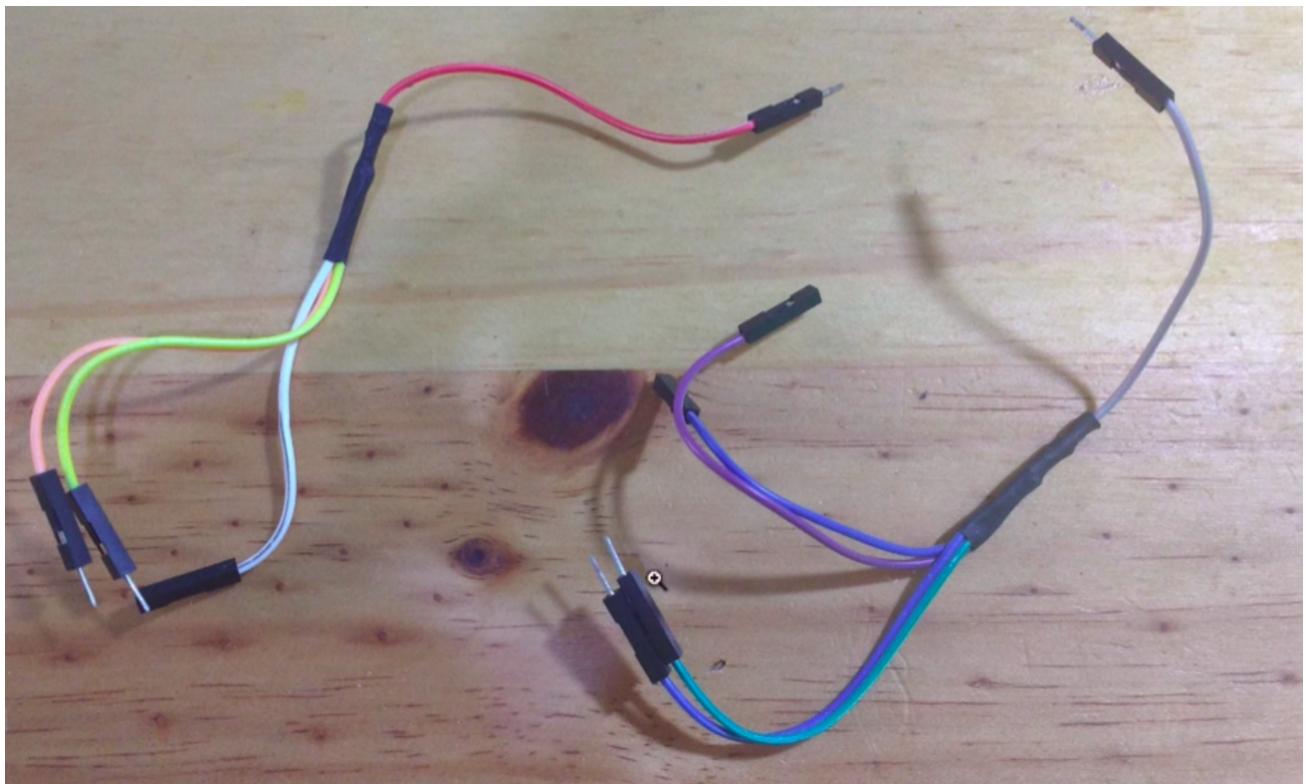


A primeira coisa que precisamos ter em mente são os pinos VIN e GOUND na parte inferior apresentada no diagrama. Eles representam uma entrada ou saída de 5 *volts* e o terra. Lembrando que o NodeMcu trabalha em uma tensão de 3.3 *volts*.



É importante estar atento que ao conectar vários dispositivos no NodeMcu, não seja ultrapassado o limite de tensão suportado pela placa, isso pode levar a queima do aparelho. Por isso, sempre verifique a especificação da placa que for utilizar. Em nosso projeto, o consumo foi de 140mA.

Para facilitar a organização dos fios, nós usaremos os conectores com as seguintes emendas:



O primeiro fio é composto de uma emenda de um conector macho com outros dois machos e uma fêmea. Este será utilizado no pino VIN do NodeMcu para fornecer 5 volts aos dispositivos de sensor de presença e servos motores. O fêmea para o sensor de presença e os machos para os servos.

O segundo fio que é composto por uma emenda de um conector macho, juntamente com outros dois machos e duas fêmeas. Eles serão utilizados para conectar o pino *ground* do NodeMcu com todos os *grounds* dos demais dispositivos. Os machos para os servos motores e os fêmeas para o detector de presença e o *laser*.

Essa organização das emendas é vantajosa porque evita que fiquemos com uma série de fios soltos.